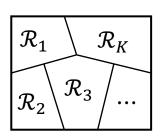
## 平均誤り確率

#### 決定則

- 入力 x に対してそれが属すべきクラスを与える規則:  $\alpha(x)$
- クラス数をKとすると、決定則により入力空間は互いに重ならない K個の**決定領域**  $\mathcal{R}_k$  (クラス $\omega_k$ に判定する領域) に分割される
- ●決定領域の境界を**決定境界**(あるいは**識別境界**)と呼ぶ



## 平均誤り確率

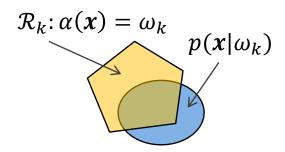
ullet クラス  $\omega_k$  に属する入力 x を  $\omega_k$  以外に誤る確率

$$P_{err}(\omega_k) = \int_{\overline{\mathcal{R}_k}} p(\mathbf{x}|\omega_k) d\mathbf{x} = 1 - \int_{\mathcal{R}_k} p(\mathbf{x}|\omega_k) d\mathbf{x}$$

●平均誤り確率

$$P_{err} = \sum_{k=1}^{K} P_{err}(\omega_k) P(\omega_k) = \sum_{k=1}^{K} P(\omega_k) - \sum_{k=1}^{K} \int_{\mathcal{R}_k} p(\mathbf{x}|\omega_k) P(\omega_k) d\mathbf{x}$$
$$= 1 - \sum_{k=1}^{K} \int_{\mathcal{R}_k} p(\mathbf{x}|\omega_k) P(\omega_k) d\mathbf{x} = 1 - \sum_{k=1}^{K} \int_{\mathcal{R}_k} p(\mathbf{x}) \underline{P(\omega_k|\mathbf{x})} d\mathbf{x}$$

● 積分内部が最大になるように  $\mathcal{R}_k$ を設定すれば、平均誤り確率は最小化される  $\Rightarrow p(x)$  はクラスに無関係なので、 $\mathcal{R}_k$ 内で  $P(\omega_k|x)$  が最大となるように設定すればよい



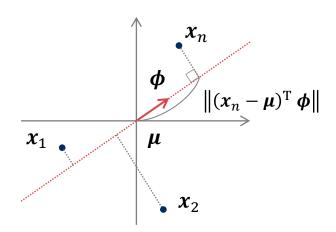


# 共分散行列と主成分分析

## 主成分分析は共分散行列の固有値問題に等しい

ベクトル φ に投影した時の分散

$$V = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \| (\boldsymbol{x}_n - \boldsymbol{\mu})^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\phi} \|^2$$
$$= \| X^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\phi} \|^2 \qquad X = \frac{1}{\sqrt{N}} (\boldsymbol{x}_1 - \boldsymbol{\mu}, \dots, \boldsymbol{x}_N - \boldsymbol{\mu})$$



◆分散を最大化する単位ベクトル(ラグランジュ未定乗数法を用いる)

$$L = \|\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\phi}\|^{2} - \lambda(\|\boldsymbol{\phi}\|^{2} - 1) = \boldsymbol{\phi}^{\mathrm{T}}\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\phi} - \lambda(\boldsymbol{\phi}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{\phi} - 1)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \boldsymbol{\phi}} = 2XX^{T} \boldsymbol{\phi} - 2\lambda \boldsymbol{\phi} = 0 \qquad \qquad \frac{\partial}{\partial x} (x^{T} A x) = (A + A^{T}) x$$

$$\rightarrow XX^{T} \boldsymbol{\phi} = \lambda \boldsymbol{\phi}$$

$$\rightarrow \Sigma \boldsymbol{\phi} = \lambda \boldsymbol{\phi} \qquad \qquad \Sigma \boldsymbol{\phi} = \lambda \boldsymbol{\phi}$$

$$\qquad + \Delta \boldsymbol{\phi} \qquad \qquad \Sigma \boldsymbol{\phi} = \lambda \boldsymbol{\phi} \qquad \qquad \boldsymbol{\phi} \qquad \boldsymbol{\phi} = \lambda \boldsymbol{\phi} \qquad \qquad \boldsymbol{\phi} = \lambda \boldsymbol{\phi} \qquad \qquad \boldsymbol{\phi} \qquad \boldsymbol{\phi}$$

固有値は分散に等しい: $V = \|\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\phi}\|^2 = \boldsymbol{\phi}^{\mathsf{T}}(\mathbf{X}\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\phi}) = \boldsymbol{\phi}^{\mathsf{T}}(\lambda\boldsymbol{\phi}) = \lambda$ 

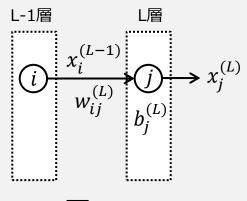
# Multi-Layer Perceptron (MLP) の学習

## 誤差逆伝播学習 (Back propagation)

$$E = \frac{1}{2} \sum_{j} \left( x_j^{(L_{max})} - t_j \right)^2 \qquad (オンライン学習の目的関数)$$

#### 最急降下法

$$\begin{split} w_{ij}^{(L)} &\leftarrow w_{ij}^{(L)} - \eta \frac{\partial E}{\partial w_{ij}^{(L)}} & \frac{\partial E}{\partial w_{ij}^{(L)}} = \frac{\partial E}{\partial u_{j}^{(L)}} \frac{\partial u_{j}^{(L)}}{\partial w_{ij}^{(L)}} = \frac{\partial E}{\partial u_{j}^{(L)}} x_{i}^{(L-1)} \\ L &= L_{max} \mathcal{O} 時 \\ \frac{\partial E}{\partial u_{i}^{(L)}} &= \left(x_{j}^{(L)} - t_{j}\right) \frac{\partial x_{j}^{(L)}}{\partial u_{i}^{(L)}} = \left(x_{j}^{(L)} - t_{j}\right) f'\left(u_{j}^{(L)}\right) \equiv \delta_{j}^{(L)} \end{split}$$



$$u_j^{(L)} = \sum_i w_{ij}^{(L)} x_i^{(L-1)} + b_j^{(L)}$$
$$x_j^{(L)} = f(u_j^{(L)})$$

$$\frac{\partial E}{\partial u_j^{(L-1)}} = \sum_i \frac{\partial E}{\partial u_i^{(L)}} \frac{\partial u_i^{(L)}}{\partial u_j^{(L-1)}} = \sum_i \delta_i^{(L)} w_{ji}^{(L)} f'(u_j^{(L-1)}) \equiv \delta_j^{(L-1)} \qquad \longleftrightarrow \qquad u_i^{(L)} = \sum_j w_{ji}^{(L)} f\left(u_j^{(L-1)}\right) + b_i^{(L)}$$

$$w_{ij}^{(L)} \leftarrow w_{ij}^{(L)} - \eta \delta_j^{(L)} x_i^{(L-1)}$$

$$b_j^{(L)} \leftarrow b_j^{(L)} - \eta \delta_j^{(L)}$$

$$\delta_{j}^{(L)} = \begin{cases} \left(x_{j}^{(L)} - t_{j}\right) f'\left(u_{j}^{(L)}\right) & (L = L_{max}) \\ \sum_{i} \delta_{i}^{(L+1)} w_{ji}^{(L+1)} f'(u_{j}^{(L)}) & (L \neq L_{max}) \end{cases}$$

誤差  $\delta_j^{(L)}$  が下の層に伝播する  $\Rightarrow$  誤差逆伝播

# Support Vector Machine (3/6)

### 双対問題

$$L_P = \frac{1}{2} ||\mathbf{w}||^2 + C \sum_{n=1}^{N} \xi_n - \sum_{n=1}^{N} r_n \, \xi_n - \sum_{n=1}^{N} \alpha_n \{ (\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_n - b) t_n - 1 + \xi_n \}$$

$$\frac{\partial L_P}{\partial \boldsymbol{w}} = \boldsymbol{w} - \sum_{n=1}^N \alpha_n t_n \boldsymbol{x}_n = 0, \quad \frac{\partial L_P}{\partial b} = \sum_{n=1}^N \alpha_n t_n = 0, \quad \frac{\partial L_P}{\partial \xi_n} = C - r_n - \alpha_n = 0 \qquad r_n \ge 0 \text{ if } \alpha_n \le C$$

これらを  $L_P$  に代入すると、  $\alpha$  に関する最適化に書き換えられる  $(L_P \rightarrow L_D)$ 

$$\frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \alpha_i \alpha_j t_i t_j \mathbf{x}_i \cdot \mathbf{x}_j, \quad C \sum_{n=1}^{N} \xi_n - \sum_{n=1}^{N} r_n \, \xi_n = \sum_{i=1}^{N} \alpha_i \, \xi_i$$

$$\sum_{n=1}^{N} \alpha_{n} \{ (\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_{n} - b) t_{n} - 1 + \xi_{n} \} = \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} \alpha_{i} \alpha_{j} t_{i} t_{j} \mathbf{x}_{i} \cdot \mathbf{x}_{j} - b \underbrace{\sum_{i=1}^{N} \alpha_{i} t_{i}}_{=0} - \sum_{i=1}^{N} \alpha_{i} + \sum_{i=1}^{N} \alpha_{i} \xi_{i}$$

